

DAFTAR PUSTAKA

Alavandar, Srinivasan, M.J. Nigam. (2008). *Inverse Kinematics Solution of 3DOF Planar Robot using ANFIS*. Int. J. of Computers, Communications & Control, ISSN 1841-9836, E-ISSN 1841-9844 Vol. III (2008), Suppl. issue: Proceedings of ICCCC 2008, pp. 150-155

Andrie. (2013). *Sistem Kendali Kinematik Pergerakan Robot Manipulator 3DOF*. PPT kinematik.

Aparna1, Kale, Salunke Geeta. (2013). *Insect inspired hexapod robot for terrain navigation*. IJRET: International Journal of Research in Engineering and Technology eISSN: 2319-1163 | pISSN: 2321-7308 Volume: 02 Issue: 08 | Aug-2013, Available @ <http://www.ijret.org>

Bafidal Rudiyanto, Hariz. (2009). *Rancang Bangun Robot Pengantar Surat Menggunakan Mikrokontroller AT89S51*. Jurnal skripsi Universitas Gunadarma. Hal 1-11

Behmanesh,Mohammad dkk. *A Brief Survey Paper on Multi-Legged Robots*. Malaysia: Department of Mechatronics Engineering Hal. 42

Budi Nugroho, Anung. (2011). *Perancangan Tongkat Tuna Netra Menggunakan Teknologi Sensor Ultra Sonic Untuk Membantu Kewaspadaan Dan Mobilitas Tuna Netra*. Skripsi Universitas Sebelas Maret materi tuna netra, sensor/PING (30).

Carbone, Giuseppe & Marco Ceccarelli. (2008). *A Low-Cost Easy-Operation Hexapod Walking Machine*. International Journal of

Advanced Robotic Systems, Vol. 5, No. 2 (2008) ISSN 1729-8806, pp. 161-166

Christina Safitri. (2013). *Pengembangan aplikasi penjualan online dunia bonekka pada platform android*. Skripsi Teknik Informatika Universitas Esa Unggul

Fardiansyah, dkk. (2013). *Pengembangan Sistem Pembayaran Akademik Mahasiswa Berbasis Multi-Tier*. Tugas PSBK UEU.

Firmansyah, Eka. (2011). *Pengukuran Jarak dengan Gelombang Ultrasonik memanfaatkan mikrokontroler 68HC11AIFN*, Tugas Akhir, Universitas Gadjah Mada, Yogyakarta (tidak diterbitkan).

Gani Hosea, Jefta. Dkk. (2009). *Robot Ular Pendekripsi Logam Berbasis Mikrokontroler*. Seminar Nasional Teknologi Informasi. Hal: 51-55

Hanif Al Faatta. (2007). *Analisis Dan Perancangan Sistem Informasi*. Yogyakarta: CV.Andi Offset

<http://arduino.cc>

<http://www.letmakerobots.com/node/28278> diakses desember2015

<http://www.mdp.ac.id/materi/2013-2014-3/si344/061042/SI344-061042-945-7.ppt>.

<http://www.mdp.ac.id/materi/2013-2014-3/si344/061042/SI344-061042-945-7.ppt>

<http://www.mdp.ac.id/materi/2013-2014-3/si344/061042/SI344-061042-945-7.ppt>

Iklima, Zendi. 2015. *Perancangan dan pembuatan score board berbasis arduino dengan control smart phone android.* Tugas Akhir Universitas Mercubuana.

Iklima, Zendi. dkk. 2015. *Sistem informasi reload saldo e-toll berbasis n-tier.* Karya ilmiah PSBK teknik informatika Universitas Esa Unggul

Iklima, Zendi., dkk. 2013. *Perancangan dan pembuatan kursi roda (androichair) berbasis arduino UNO dengan control smart phone android.* Proposal pengabdian masyarakat Universitas Mercubuana.

International Journal of Robotics and Automation (IJRA). Vol. 4, No. 1, March 2015, pp. 41~52 ISSN: 2089-4856

Iqbal, Muhammad. (2015). *System informasi geografis (SIG) bandara soekarno hatta berbasis android.* Tugas akhir teknik informatika universitas esa unggul

Irawan, Addie & Yee Yin Tan. (2014). *Optimizing Hexapod Robot Reconfiguration using Hexa-Quad Transformation.* International Journal of Robotics and Automation (IJRA) Vol. 3, No. 2, June 2014, pp. 139~150. ISSN: 2089-4856

Irawan. (2012). *Membuat aplikasi android untuk orang awam.* Palembang:Maxikom.

Isyanto,Jazi Eko. (2013). *Pemrograman Smart Phone Menggunakan SDR Android Dan Hacking Android*. Graha Ilmu Cetakan Pertama

Junaedi Siti Aliyah. (2011). *Application Of The Unified Modeling Language(UML) On The Design Of Web Application*. Jakarta: Gramedia

Kurniawan Indra .L, R. Pengendalian robot mobil pencari target dengan kemampuan menghindari tantangan.Makalah Seminar Tugas Akhir hal 1. Universitas Diponegoro.2009)

Kusuma, Johan Wijaya dan Shinta P. *Penerapan Invers Kinematik Terhadap Pergerakan kaki pada Robot Hexapod*. STMIK GI MDP.

Levianti, Melati. 2013. Penerimaan diri ibu yang memiliki anak tunanetra. Jurnal psikologi vol:11 no:1 juni 2013

M.E.Student, E&Tc, G.S.Moze College of Engineering.(2013). *Insect Inspired Hexapod Robot for Terrain Navigation*. India: International Journal of Research in Engineering and Technology. eISSN 2319-1163

Muhammad Farid,(2015).*Simulator starting engine sepeda motor berbasis arduino uno dengan perintah sms*. Tugas Akhir Universita Mercubuana.

Mulatini, Sri. (2013). *Membangun aplikasi android untuk anak prasekolah studi kasus matematika*. Skripsi teknik informatika Esa Unggul

Murtiwiyat dan Glenn Lauren. (2013). *Rancang bangun aplikasi pembelajaran budaya Indonesia untuk anak sekolah dasar berbasis android*. Jurnal ilmiah KOMPUTASI, Vol:12 Materi Android arsitekrut dan eclipse

Nuari, Novi. (2013). *Perancangan Aplikasi Layyana Mobile Informasi Administrasi Akademik Berbasi Android Menggunakan Webservice* (studi kasus reg.b universitas tanjungpura.jurnal universitas tanjungpura Pengertian Sistem, Materi UML

Nugraha Lengkong, Hendra. (2015). *Perancangan Petunjuk Rute Pada Kendaraan Pribadi Menggunakan Aplikasi Mobile GIS Berbasi Android Yang Terintegrasi Pada Google Maps*. E-journal teknik elektro dan komputer UNSRAT Hal 18-25 Materi android full, adt, java

Nurdinsidiq, Muh. *Pengendalian Lengan Robot Berbasis Mikrokontroler AT89C51 Menggunakan Transduser Ultrasonic*

Permana, Indra. (2015). *Augmented Reality Untuk Aplikasi Pendidikan Prasekolah Berbasis Android Versi 4.0.* tugas akhir teknik informatica univ esa unggul p-24 25

Petutara.wordpress.com/2010/06/10/pengertian-navigasi/juli
2015

Porman Sidabutar, Rizki. (2014). *Aplikasi Alat Bantu Komunikasi Jarak Jauh Untuk Penyandang Tuna Rungu Dan Penyandang Tuna Netra. Journal Of Callme Application.* materi tuna rungu dan tuna netra

Pratama, Hadiwijaya, Dkk. (2012). *Akuisisi data kinerja sensor ultrasonic berbasis sistem komunikasi serial menggunakan mikrokontroller ATMega32*. FPTK UPI: 2012 Bandung.

Rachmat Hendri., Dkk. (2014) . *Jurnal Prototype Pengontrolan Teropong Traffic Manajemen Menggunakan Lengan Robot Berbasis Mikrokontroler*. Jurnal Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Maritime Raja Ali Haji.

Ricad Andria. P, Ezra. (2014). *Penggunaan GPS Dan MAC Address Sebagai Location Base Service Untuk Aplikasi Mobile*. Tugas akhir teknik informatika Universitas Esa Unggul.

Saefullah Asep, dkk. (2012). *Sistem Kontrol Robot Pemindah Barang Menggunakan Aplikasi Android Berbasis Arduino Uno*. Jurnal ISSN vol 8 no 2

Safaat, (2012).Safaat, Z (2009). *Pemrograman Aplikasi Mobile Smartphone Dan Tablet PC*. Jakarta

Santoso, Junaidi. (2009). *Rancang Bangun Robot Mobil Pencari Target Dan Penghindar Rintangan Menggunakan Kendali Logika Fuzzy*. Jurnal UNDIP Semarang.

Satrio Pinandito, Rex. (2014). *Sistem Control Perangkat Listrik Berbasis Android Dengan Versi 2.2*. Skripsi teknik informatika uiversitas esa unggul

Setiawan, Rudy. (2014). *Penggunaan Steganografi Dan Kriptografi Dalam Aplikasi Penyisipan Pesa Rahasia Pada Gambar Berbasis Android*

Suhartini, B. (2011). *Merangsang Motoric Kasar Anak Tuna Rungu Kelas Dasar Sekolah Luar Biasa Melalui Permainan*. Journal pendidikan jasmani Indonesia. Vol:8 No:2. Materi pengertian dan klasifikasi tuna rungu hal: 153

Sulaman, Suryana, dkk. (2013). *Pengantar PWK. Modul Belajar ITB*. Diakses dari slideshare.net/definisi-dan-pengertian-perencanaan-menurut-para-ahli diupload oleh fauzan bernanda.

Suwanda, Ivan. (2012). *Rancang Bangun Robot Omni Wheel Penyedot Debu Menggunakan Sensor Accelerometer Berbasis Mikrokontroler Atmega16*. Jurnal Universitas Tanjungpura Bluetooth HC-05

Tohari. Hamim. (2014). *Analisis Serta Perancangan System Informasi Melalui Pendekatan UML*. Yogyakarta: Andi

Utama Amaja, Brahmanto. (2012). *Rancang Bangun Robot Quadropod Pendekripsi Halangan Menggunakan Logika Fuzzy*.Jurnal STIKOM

Wiria Nugraha, Deny. (2011). *Pengendalian Robot Yang Memiliki 5 Derajat Kebebasan*. Jurnal Ilmizh Foristik Vol.1 No.1. Maret Pengantar Robotika

Woering, Ing. R. (2011). *Simulating the "first steps" of a walking hexapod robot*.Technische Universiteit Eindhoven Department Mechanical Engineering

Wukil Ragil. (2010). *Pedoman Sosialisasi Prosedur Operasi Standar*:

Yonatan. (2012). *Atau Handphone Yang Bersifat Terbuka Dan Berbasis Pada Sistem Operasi Linux* (Safaat, 2012).Safaat, Z (2009). Pemrograman aplikasi mobile smartphone dan tablet PC. Jakarta